

SERIE VKM per azionamento

standard non controllato

Line VKM for uncontrolled starting

Poli Poles	6	Giri/1' R. P. M.	1000
Tensione Voltage	400V	Classe isolamento Insulation Class	F
Intermittenza Intermittence	40%	Forma costruttiva Mounting	IMB3, IMB9
Frequenza Frequency	50HZ	Protezione Enclosure	IP21

Tipo Type	180 AVV./ORA STARTS/HOUR					240 AVV./ORA STARTS/HOUR					Momento d'inerzia del motore Motor moment of inertia	IMB3	IMB9
	Coppia nomin. Rated torque	Potenza nomin. Rated output		Corrente nomin. (400V) Rated current (400V)	Momento d'inerzia applicabile Permissible J	Coppia nomin. Rated torque	Potenza nomin. Rated output		Corrente nomin. (400V) Rated current (400V)	Momento d'inerzia applicabile Permissible J			
		Nm	KW _{syn}	KW _{asyn}	A		Kgm ²	Nm	KW _{syn}	KW _{asyn}			
VKM132.20R	21	2,1	2,24	5,5	0,36	19	1,8	2	5	0,33	0,02	48	44,5
VKM132.20	25	2,4	2,65	6,3	0,43	21	2,1	2,24	5,7	0,36	0,02	48	44,5
VKM132.25R	29	2,8	3	7	0,49	25	2,4	2,65	6,1	0,44	0,023	52	48,5
VKM132.25	32	3,1	3,35	7,8	0,53	29	2,8	3	7	0,49	0,023	52	48,5
VKM132S.1	36	3,5	3,75	8,8	0,59	32	3,1	3,35	7,8	0,53	0,045	64	60
VKM132S.2R	38	3,7	4	9,3	0,65	--	--	--	--	--	0,055	70	67
VKM132S.2	43	4,1	4,5	10,3	0,72	36	3,5	3,75	8,8	0,56	0,055	70	67
VKM132M.1R	48	4,6	5	11,5	0,79	38	3,7	4	9,3	0,62	0,063	77	73
VKM132M.1	53	5,2	5,6	12,8	0,89	43	4,1	4,5	10,3	0,72	0,063	77	73
VKM132M.2R	60	5,8	6,3	14	0,98	48	4,6	5	11,5	0,79	0,075	87	81
VKM132M.2	64	6,2	6,7	15	1,05	53	5,2	5,6	12,7	0,89	0,075	87	81
VKM160M.1R	72	6,9	7,5	17	1,15	60	5,8	6,3	14	0,96	0,15	118	114
VKM160M.1	76	7,4	8	18	1,21	64	6,2	6,7	15	1,01	0,15	118	114
VKM160M.2R	86	8,3	9	20	1,3	72	6,9	7,5	16,5	1,15	0,17	124	119
VKM160M.2	--	--	--	--	--	76	7,4	8	17,7	1,21	0,17	124	119
VKM160M.3R	95	9,2	10	22	1,56	86	8,3	9	20	1,35	0,19	128	123
VKM160M.3	107	10,3	11,2	24,5	1,73	--	--	--	--	--	0,19	128	123
VKM160L.1R	119	11,5	12,5	26	1,88	95	9,2	10	22	1,59	0,23	142	138
VKM160L.1	126	12,1	13,2	27,5	2,03	107	10,3	11,2	25	1,73	0,23	142	138
VKM160L.2	134	12,9	14	29	2,15	119	11,5	12,5	28	1,88	0,25	149	145
VKM200S.1	153	14,7	16	32,5	2,53	126	12,1	13,2	28	2	0,28	200	200
VKM200S.2R	172	16,6	18	36	2,85	143	13,8	15	32	2,23	0,33	222	203
VKM200S.2	191	18,4	20	40	3,15	153	14,7	16	34	2,33	0,33	222	203
VKM200L.1R	202	19,5	21,2	42	3,35	172	16,6	18	38	2,65	0,4	255	227
VKM200L.1	214	20,6	22,4	45	3,55	191	18,4	20	42	2,9	0,4	255	227
VKM200L.2R	--	--	--	--	--	202	19,5	21,2	45	3,1	0,45	264	236
VKM200L.2	--	--	--	--	--	214	20,6	22,4	47	3,3	0,45	264	236

Nelle tabelle:

- La potenza sincrona è calcolata come prodotto della coppia nominale per la velocità sincrona: $KW_{syn} = T_n \cdot n_0 / 9549$.

- La potenza asincrona è calcolata come prodotto della coppia nominale per il 92% della velocità sincrona (scorrimento medio 8%):

$KW_{asyn} = T_n \cdot n_0 \cdot 0,92 / 9549$.

- J= momento d'inerzia = $GD^2 / 4$

- I pesi sono da ritenersi indicativi

In the tables:

- Synchronous output is calculated as the product of the rated torque multiplied by the synchronous speed: $KW_{syn} = T_n \cdot n_0 / 9549$.

- Asynchronous output is calculated as the product of the rated torque multiplied by 92% of the synchronous speed (slip average 8%):

$KW_{asyn} = T_n \cdot n_0 \cdot 0,92 / 9549$.

- J= inertia moment = $GD^2 / 4$

- The weights have to be taken as approximate