

SERIE KM per azionamento standard non controllato

Line KM for uncontrolled starting

Poli Poles	4	Giri/1' R. P. M.	1500
Tensione Voltage	400V	Classe isolamento Insulation Class	F
Intermittenza Intermittence	40%	Forma costruttiva Mounting	IMB3, IMB9
Frequenza Frequency	50HZ	Protezione Enclosure	IP21

Tipo Type	90 AVV./ORA STARTS/HOUR				120 AVV./ORA STARTS/HOUR				Momento d'inerzia del motore Motor moment of inertia	IMB3	IMB9			
	Coppia nomin. Rated torque	Potenza nomin. Rated output		Corrente nomin. (400V) Rated current (400V)	Momento d'inerzia applicabile Permissible J	Coppia nomin. Rated torque	Potenza nomin. Rated output					Corrente nomin. (400V) Rated current (400V)	Momento d'inerzia applicabile Permissible J	Peso Weight
		Nm	KW _{asyn}				KW _{syn}	A						
KM132.14R	14	2,1	2,24	5	0,19	13	1,8	2	4,4	0,15	0,014	40	35,5	
KM132.14	17	2,4	2,65	5,8	0,22	14	2,1	2,24	5	0,19	0,014	40	35,5	
KM132.20R	19	2,8	3	6,4	0,26	17	2,4	2,65	6	0,23	0,017	44,5	38,5	
KM132.20	21	3,1	3,35	7,2	0,28	19	2,8	3	6,4	0,26	0,017	44,5	38,5	
KM132.25R	24	3,5	3,75	8	0,31	21	3,1	3,35	7,2	0,27	0,019	46	42	
KM132.25	25	3,7	4	8,6	0,34	24	3,5	3,75	8	0,31	0,019	46	42	
KM132S.1R	29	4,1	4,5	9,4	0,38	--	--	--	--	--	0,045	62,5	57,5	
KM132S.1	32	4,6	5	10,4	0,41	25	3,7	4	8,6	0,34	0,045	62,5	57,5	
KM132S.2R	36	5,2	5,6	11,4	0,46	29	4,1	4,5	9,5	0,38	0,055	65,5	60	
KM132S.2	40	5,8	6,3	12,9	0,51	32	4,6	5	10,5	0,41	0,055	65,5	60	
KM132M.1R	43	6,2	6,7	13,7	0,53	36	5,2	5,6	11,5	0,45	0,063	75	71	
KM132M.1	48	6,9	7,5	15,3	0,61	40	5,8	6,3	13	0,50	0,063	75	71	
KM132M.2R	51	7,4	8	16,5	0,64	43	6,2	6,7	13,7	0,53	0,075	80,5	75,5	
KM132M.2	57	8,3	9	19	0,74	48	6,9	7,5	15,5	0,61	0,075	80,5	75,5	
KM160M.1R	64	9,2	10	19,6	0,78	57	8,3	9	18,5	0,72	0,15	111	107	
KM160M.1	71	10,3	11,2	22	0,86	64	9,2	10	20,5	0,79	0,15	111	107	
KM160M.2R	80	11,5	12,5	24,5	0,95	71	10,3	11,2	22	0,85	0,17	115	110	
KM160M.2	84	12,1	13,2	26	1,03	80	11,5	12,5	24,5	0,91	0,17	115	110	
KM160M.3R	89	12,9	14	28	1,07	84	12,1	13,2	26	0,98	0,19	120	115	
KM160M.3	102	14,7	16	32	1,22	89	12,9	14	27,5	1,03	0,19	120	115	
KM160L.1R	115	16,6	18	35	1,33	95	13,8	15	29,5	1,10	0,23	134	130	
KM160L.1	121	17,5	19	36,5	1,42	102	14,7	16	31	1,17	0,23	134	130	
KM160L.2	127	18,4	20	38	1,48	115	16,6	18	35	1,22	0,25	141	137	
KM200S.1	159	23,0	25	48	1,88	127	18,4	20	38,5	1,36	0,28	187	187	
KM200S.2R	178	25,8	28	54	2,1	143	20,6	22,4	43	1,52	0,33	208	194	
KM200S.2	191	27,6	30	56	2,25	159	23,0	25	48	1,52	0,33	208	194	
KM200L.1R	226	32,7	35,5	66	2,63	191	27,6	30	57,5	2,05	0,4	240	212	
KM200L.1	239	34,5	37,5	69	2,8	201	29,0	31,5	60	2,15	0,4	240	212	

Nelle tabelle:

- La potenza sincrona è calcolata come prodotto della coppia nominale per la velocità sincrona: $KW_{syn} = T_n \cdot n_0 / 9549$.

- La potenza asincrona è calcolata come prodotto della coppia nominale per il 92% della velocità sincrona (scorrimento medio 8%):

$KW_{asyn} = T_n \cdot n_0 \cdot 0,92 / 9549$.

- J = momento d'inerzia = $GD^4 / 4$.

- I pesi sono da ritenersi indicativi

In the tables:

- Synchronous output is calculated as the product of the rated torque multiplied by the synchronous speed: $KW_{syn} = T_n \cdot n_0 / 9549$.

- Asynchronous output is calculated as the product of the rated torque multiplied by 92% of the synchronous speed (slip average 8%):

$KW_{asyn} = T_n \cdot n_0 \cdot 0,92 / 9549$.

- J = inertia moment = $GD^4 / 4$.

- The weights have to be taken as approximate