

SERIE VKM per azionamento

standard non controllato

Line VKM for uncontrolled starting

Poli Poles	4	Giri/1' R. P. M.	1500
Tensione Voltage	400V	Classe isolamento Insulation Class	F
Intermittenza Intermittence	40%	Forma costruttiva Mounting	IMB3, IMB9
Frequenza Frequency	50HZ	Protezione Enclosure	IP21

Tipo Type	180 AVV./ORA STARTS/HOUR					240 AVV./ORA STARTS/HOUR					Momento d'inerzia del motore Motor moment of inertia	IMB3		IMB9		
	Coppia nomin. Rated torque	Potenza nomin. Rated output		Corrente nomin. (400V) Rated current (400V)	Momento d'inerzia applicabile Permissible J	Coppia nomin. Rated torque	Potenza nomin. Rated output		Corrente nomin. (400V) Rated current (400V)	Momento d'inerzia applicabile Permissible J		Kgm2	Kg		Kg	
		Nm	KW _{syn}				KW _{asyn}	A					Kgm2	Nm	KW _{syn}	KW _{asyn}
VKM132.14R	14	2,1	2,24	5	0,19	13	1,8	2	4,4	0,15	0,014	45	40,5			
VKM132.14	17	2,4	2,65	5,8	0,22	14	2,1	2,24	5	0,19	0,014	45	40,5			
VKM132.20R	19	2,8	3	6,4	0,26	17	2,4	2,65	6	0,23	0,017	49,5	43,5			
VKM132.20	21	3,1	3,35	7,2	0,28	19	2,8	3	6,4	0,26	0,017	49,5	43,5			
VKM132.25R	24	3,5	3,75	8	0,31	21	3,1	3,35	7,2	0,27	0,019	51	47			
VKM132.25	25	3,7	4	8,6	0,34	24	3,5	3,75	8	0,31	0,019	51	47			
VKM132S.1R	29	4,1	4,5	9,4	0,38	--	--	--	--	--	0,045	67	61,5			
VKM132S.1	32	4,6	5	10,4	0,41	25	3,7	4	8,6	0,34	0,045	67	61,5			
VKM132S.2R	36	5,2	5,6	11,4	0,46	29	4,1	4,5	9,5	0,38	0,055	70	65			
VKM132S.2	40	5,8	6,3	12,9	0,51	32	4,6	5	10,5	0,41	0,055	70	65			
VKM132M.1R	43	6,2	6,7	13,7	0,53	36	5,2	5,6	11,5	0,45	0,063	79	75			
VKM132M.1	48	6,9	7,5	15,3	0,61	40	5,8	6,3	13	0,50	0,063	79	75			
VKM132M.2R	51	7,4	8	16,5	0,64	43	6,2	6,7	13,7	0,53	0,075	85	80			
VKM132M.2	57	8,3	9	19	0,74	48	6,9	7,5	15,5	0,61	0,075	85	80			
VKM160M.1R	64	9,2	10	19,6	0,78	57	8,3	9	18,5	0,72	0,15	115	111			
VKM160M.1	71	10,3	11,2	22	0,86	64	9,2	10	20,5	0,79	0,15	115	111			
VKM160M.2R	80	11,5	12,5	24,5	0,95	71	10,3	11,2	22	0,85	0,17	119	114			
VKM160M.2	84	12,1	13,2	26	1,03	80	11,5	12,5	24,5	0,91	0,17	119	114			
VKM160M.3R	89	12,9	14	28	1,07	84	12,1	13,2	26	0,98	0,19	124	119			
VKM160M.3	102	14,7	16	32	1,22	89	12,9	14	27,5	1,03	0,19	124	119			
VKM160L.1R	115	16,6	18	35	1,33	95	13,8	15	29,5	1,10	0,23	138	134			
VKM160L.1	121	17,5	19	36,5	1,42	102	14,7	16	31	1,17	0,23	138	134			
VKM160L.2	127	18,4	20	38	1,48	115	16,6	18	35	1,22	0,25	145	141			
VKM200S.1	159	23,0	25	48	1,88	127	18,4	20	38,5	1,36	0,28	195	195			
VKM200S.2R	178	25,8	28	54	2,1	143	20,6	22,4	43	1,52	0,33	216	212			
VKM200S.2	191	27,6	30	56	2,25	159	23,0	25	48	1,52	0,33	216	212			
VKM200L.1R	226	32,7	35,5	66	2,63	191	27,6	30	57,5	2,05	0,4	248	220			
VKM200L.1	239	34,5	37,5	69	2,8	201	29,0	31,5	60	2,15	0,4	248	220			

Nelle tabelle:

- La potenza sincrona è calcolata come prodotto della coppia nominale per la velocità sincrona: $KW_{syn} = T_n \cdot n_0 / 9549$.

- La potenza asincrona è calcolata come prodotto della coppia nominale per il 92% della velocità sincrona (scorrimento medio 8%):

$KW_{asyn} = T_n \cdot n_0 \cdot 0,92 / 9549$.

- J = momento d'inerzia = $GD^2 / 4$

- I pesi sono da ritenersi indicativi

In the tables:

- Synchronous output is calculated as the product of the rated torque multiplied by the synchronous speed: $KW_{syn} = T_n \cdot n_0 / 9549$.

- Asynchronous output is calculated as the product of the rated torque multiplied by 92% of the synchronous speed (slip average 8%):

$KW_{asyn} = T_n \cdot n_0 \cdot 0,92 / 9549$.

- J = inertia moment = $GD^2 / 4$

- The weights have to be taken as approximate